

## Øving 18 for FY1004, våren 2008

### Rotasjon av spinorer (sammenlign med øving 17)

Tilstanden til elektronspinnets beskrives av en spinor

$$\psi = \begin{pmatrix} \psi_1 \\ \psi_2 \end{pmatrix},$$

normert slik at  $\psi^\dagger \psi = |\psi_1|^2 + |\psi_2|^2 = 1$ . Spinoren  $\psi$  kan vi assosiere med en retning i rommet, dvs. en tredimensjonal enhetsvektor  $\vec{n} = \langle \vec{\sigma} \rangle = \psi^\dagger \vec{\sigma} \psi$ , med komponentene

$$\begin{aligned} n_x &= \langle \sigma_x \rangle = \psi^\dagger \sigma_x \psi = \psi_1^* \psi_2 + \psi_2^* \psi_1, \\ n_y &= \langle \sigma_y \rangle = \psi^\dagger \sigma_y \psi = -i(\psi_1^* \psi_2 - \psi_2^* \psi_1), \\ n_z &= \langle \sigma_z \rangle = \psi^\dagger \sigma_z \psi = |\psi_1|^2 - |\psi_2|^2. \end{aligned}$$

Vi definerer nå  $2 \times 2$ -matrisen

$$U = \cos\left(\frac{\alpha}{2}\right) I - i \sin\left(\frac{\alpha}{2}\right) \sigma_z = \begin{pmatrix} e^{-i\frac{\alpha}{2}} & 0 \\ 0 & e^{i\frac{\alpha}{2}} \end{pmatrix},$$

og vil vise at den representerer en rotasjon om  $z$ -aksen. Den transformerer spinoren  $\psi$  til en ny spinor

$$\phi = U\psi = \begin{pmatrix} e^{-i\frac{\alpha}{2}} \psi_1 \\ e^{i\frac{\alpha}{2}} \psi_2 \end{pmatrix},$$

- a) Vis at enhetsvektoren  $\vec{m} = \phi^\dagger \vec{\sigma} \phi$  assosiert med den transformerte spinoren  $\phi$  er enhetsvektoren  $\vec{n} = \psi^\dagger \vec{\sigma} \psi$  rotert om  $z$ -aksen en vinkel  $\alpha$  i retning mot klokken.

Vi har sett (i øving 14) at matrisen  $U$  definert ovenfor kan skrives som en eksponensialfunksjon,

$$U = e^{-i\frac{\alpha}{2} \sigma_z} = e^{-i\frac{\alpha}{\hbar} S_z},$$

der  $S_z = \hbar \sigma_z / 2$  er  $z$ -komponenten av elektronspinnets.

Vi sier derfor at  $S_z$  genererer rotasjoner om  $z$ -aksen av spinnets til elektronet.

Da er det kanskje ikke så uventet om vi finner at vi kan bruke  $z$ -komponenten av bandedreieimpulsen, operatoren  $L_z$ , til å generere rotasjoner om  $z$ -aksen av en bølgefunksjon i tre dimensjoner,  $\psi = \psi(x, y, z) = \psi(r, \theta, \varphi)$ ? Men først ser vi på et annet eksempel.

### Translasjon av bølgefunksjoner i en dimensjon

La her  $\psi = \psi(x)$  være bølgefunksjonen til en partikkel i en dimensjon. Vi påstår at impulsoperatoren

$$p_x = \frac{\hbar}{i} \frac{d}{dx}$$

genererer translasjoner langs  $x$ -aksen. Vi lar  $a$  betegne en konstant lengde, og definerer følgende operator, som opererer på endimensjonale bølgefunksjoner,

$$\begin{aligned} U &= e^{-i\frac{a}{\hbar} p_x} = I - i\frac{a}{\hbar} p_x + \frac{1}{2!} \left(-i\frac{a}{\hbar} p_x\right)^2 + \cdots + \frac{1}{n!} \left(-i\frac{a}{\hbar} p_x\right)^n + \cdots \\ &= I - a \frac{d}{dx} + \frac{(-a)^2}{2!} \frac{d^2}{dx^2} + \cdots + \frac{(-a)^n}{n!} \frac{d^n}{dx^n} + \cdots \end{aligned}$$

Når  $U$  opererer på bølgefunksjonen  $\psi$ , får vi en ny bølgefunksjon

$$\phi = U\psi = \psi - a\psi' + \frac{(-a)^2}{2!} \psi'' + \dots + \frac{(-a)^n}{n!} \psi^{(n)} + \dots .$$

b) Vis at  $\phi(x) = \psi(x - a)$ .

Forklar, gjerne ved hjelp av en figur, hvorfor vi kan tolke denne ligningen slik at bølgefunksjonen  $\phi$  er bølgefunksjonen  $\psi$  translert (flyttet, forskjøvet) en avstand  $a$  (og ikke  $-a$ ) langs  $x$ -aksen.

## Rotasjon av bølgefunksjoner i tre dimensjoner

Nå tilbake til rotasjon om  $z$ -aksen i tre dimensjoner.  $z$ -komponenten av bandedreieimpulsen er operatoren

$$L_z = xp_y - yp_x = x \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial y} - y \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial x} .$$

Istedenfor de kartesiske koordinatene  $(x, y, z)$  er det enklere å bruke polarkoordinatene  $(r, \theta, \varphi)$ , definert ved at

$$x = r \sin \theta \cos \varphi , \quad y = r \sin \theta \sin \varphi , \quad z = r \cos \theta .$$

c) Hvis  $\psi$  er en tredimensjonal bølgefunksjon,  $\psi = \psi(r, \theta, \varphi)$ , og  $\phi$  er bølgefunksjonen  $\psi$  rotert om  $z$ -aksen en vinkel  $\alpha$  i retning mot klokken, hva er da sammenhengen mellom funksjonsverdiene  $\phi(r, \theta, \varphi)$  og  $\psi(r, \theta, \varphi)$ ?

d) Vis at

$$L_z = \frac{\hbar}{i} \frac{\partial}{\partial \varphi} .$$

e) Definer en operator  $U$  ved at

$$\begin{aligned} U &= e^{-i\frac{\alpha}{\hbar} L_z} = I - i \frac{\alpha}{\hbar} L_z + \frac{1}{2!} \left( -i \frac{\alpha}{\hbar} L_z \right)^2 + \dots + \frac{1}{n!} \left( -i \frac{\alpha}{\hbar} L_z \right)^n + \dots \\ &= I - \alpha \frac{\partial}{\partial \varphi} + \frac{(-\alpha)^2}{2!} \frac{\partial^2}{\partial \varphi^2} + \dots + \frac{(-\alpha)^n}{n!} \frac{\partial^n}{\partial \varphi^n} + \dots . \end{aligned}$$

Vis at når vi opererer med  $U$  på den tredimensjonale bølgefunksjonen  $\psi = \psi(r, \theta, \varphi)$ , så får vi en bølgefunksjon  $\phi = U\psi$  slik at

$$\phi(r, \theta, \varphi) = \psi(r, \theta, \varphi - \alpha) .$$