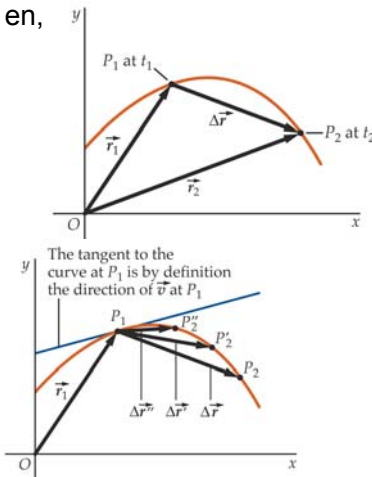


Kap. 2+3. Kinematikk (i en, 

Posisjon: $\mathbf{r}(t)$

Hastighet: $\mathbf{v}(t) = d\mathbf{r}(t)/dt$
= endring i posisjon per tid

Akselerasjon: $\mathbf{a}(t) = d\mathbf{v}(t)/dt$
= endring i hastighet per tid

Vektorstørrelser
(har størrelse og retning):

- Posisjon: \mathbf{r}
- Hastighet: \mathbf{v}
- Akselerasjon: \mathbf{a}
- Kraft: \mathbf{F}

Vektorer: Med pil: \vec{F} eller feit type: \mathbf{F}

Usikker på vektorer? Les Y&F kap 1-7...1-10

Kap. 2+3. Kinematikk (i en, to og tre dimensjoner)

Posisjon: $\mathbf{r}(t) \quad \vec{r}(t) = x(t)\hat{i} + y(t)\hat{j} + z(t)\hat{k} = [x(t), y(t), z(t)]$

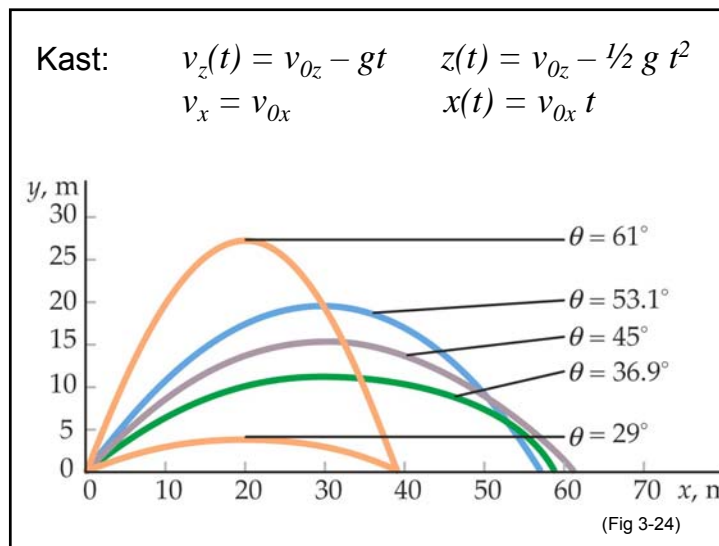
Hastighet: $\mathbf{v}(t) = d\mathbf{r}(t)/dt$ 1D: 3D:
(2.3) (3.3)

Akselerasjon: $\mathbf{a}(t) = d\mathbf{v}(t)/dt$ (2.5) (3.9)

Bevegelseslikninger fra definisjonene ovenfor:

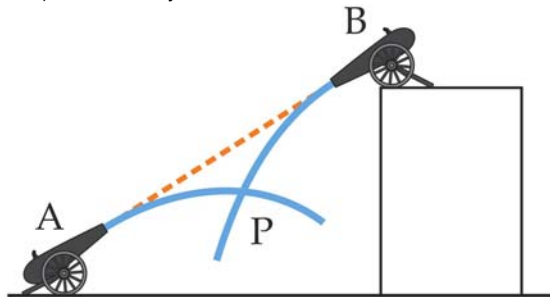
$\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}(t_0) + \int \mathbf{a}(t) dt$ (2.17)
Når $\mathbf{a}(t) = \mathbf{a} = \text{konstant}$ og $t_0 = 0$:
 $\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}_0 + \mathbf{a}t$ (2.8)

$\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}(t_0) + \mathbf{v}(t_0)(t-t_0) + \int (\int \mathbf{a}(t) dt) dt$ ≈(2.18)
Når $\mathbf{a}(t) = \mathbf{a} = \text{konstant}$ og $t_0 = 0$:
 $\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}_0 + \mathbf{v}_0 \cdot t + \frac{1}{2} \mathbf{a} t^2$ (2.12)



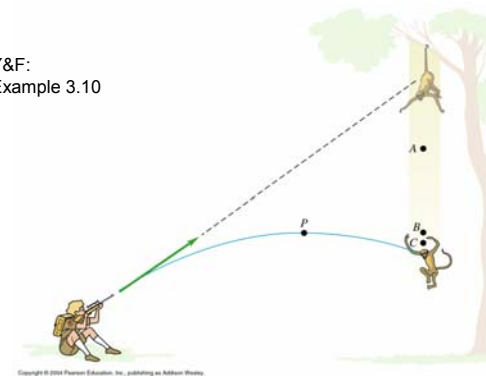
Kulene skytes ut med samme v_0 rett imot hverandre.
Vil kulene kollidere i et punkt P?

- A) Nei, ikke under noen forhold
- B) Ja, hvis de skytes ut likt
- C) Ja, hvis A skytes ut en viss tid før B
- D) Ja, hvis B skytes ut en viss tid før A



Simulering: [NTNU-Java](#)

Y&F:
Example 3.10



Kap. 2+3. Kinematikk (i en, to og tre dimensjoner)

Posisjon: $\mathbf{r}(t)$ 1D: 3D:
 Hastighet: $\mathbf{v}(t) = d\mathbf{r}(t)/dt$ (2.3) (3.3)
 Akselerasjon: $\mathbf{a}(t) = d\mathbf{v}(t)/dt$ (2.5) (3.9)

Bevegelseslikninger fra definisjonene ovenfor:

$$\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}(t_0) + \int \mathbf{a}(t) dt \quad (2.17)$$

Når $\mathbf{a}(t) = \mathbf{a} = \text{konstant}$ og $t_0 = 0$:

$$\mathbf{v}(t) = \mathbf{v}_0 + \mathbf{a}t \quad (2.8)$$

$$\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}(t_0) + \mathbf{v}(t_0) \cdot (t-t_0) + \int (\int \mathbf{a}(t) dt) dt \quad (2.18)$$

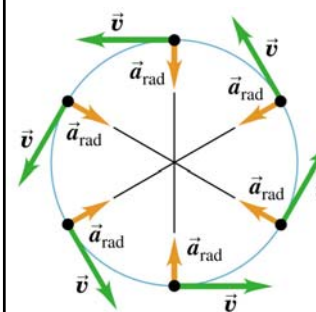
Når $\mathbf{a}(t) = \mathbf{a} = \text{konstant}$ og $t_0 = 0$:

$$\mathbf{r}(t) = \mathbf{r}_0 + \mathbf{v}_0 \cdot t + \frac{1}{2} \mathbf{a} t^2 \quad (2.12)$$

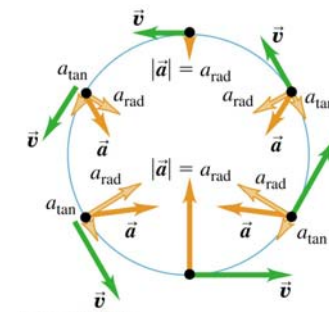
$$\mathbf{r} - \mathbf{r}_0 = \frac{1}{2} (\mathbf{v}_0 + \mathbf{v}) t = \langle \mathbf{v} \rangle t \quad (2.14)$$

$$\mathbf{v}^2 - \mathbf{v}_0^2 = 2\mathbf{a} \cdot (\mathbf{r} - \mathbf{r}_0) \quad (\text{"tidløs likn."}) \quad (2.13)$$

Uniform sirkelbevegelse



Ikke-uniform sirkelbevegelse



Y&F: Conceptual example 3.4
a på ulike punkter

Y&F: Conceptual example 3.5:
a på ulike punkter i hoppet

Copyright © 2004 Pearson Education, Inc., publishing as Addison Wesley

$\vec{C} = \vec{A} \times \vec{B}$

Vektorkryssproduktet:
 Høyrehåndsregelen

$\vec{C} = \vec{A} \times \vec{B}$

A projectile is launched from A toward B. Trajectories ① through ⑦ show the effect of increasing initial speed.

(Y&F Fig 12.14)

Copyright © 2004 Pearson Education, Inc., publishing as Addison Wesley

Oppsummert: Kap. 2+3: Kinematikk

Posisjon: $\vec{r}(t)$ 1D: 3D:
 Hastighet: $\vec{v}(t) = d\vec{r}(t)/dt$ (2.3) (3.3)
 Akselerasjon: $\vec{a}(t) = d\vec{v}(t)/dt$ (2.5) (3.9)

Bevegelseslikninger fra definisjonene ovenfor:

$\vec{v}(t) = \vec{v}(t_0) + \int \vec{a}(t) dt$ (2.17)
 Når $\vec{a}(t) = \vec{a} = \text{konstant}$ og $t_0 = 0$:
 $\vec{v}(t) = \vec{v}_0 + \vec{a}t$ (2.8)

$\vec{r}(t) = \vec{r}(t_0) + \vec{v}(t_0)(t-t_0) + \int (\int \vec{a}(t) dt) dt \approx$ (2.18)
 Når $\vec{a}(t) = \vec{a} = \text{konstant}$ og $t_0 = 0$:
 $\vec{r}(t) = \vec{r}_0 + \vec{v}_0 t + \frac{1}{2} \vec{a} t^2$ (2.12)
 Eksempel: Kast i tyngdefelt.
 $r - r_0 = \frac{1}{2} (v_0 + v) t = \langle v \rangle t$ (2.14)
 $v^2 - v_0^2 = 2\vec{a} \cdot (r - r_0)$ ("tidløs likn.") (2.13)

Sirkelbevegelse: $\vec{a} = -a_c \hat{r} + a_t \hat{\theta}$
 Sentripetalakselerasjon $a_c = v^2/r = v \omega = \omega^2 r$ (2.28) (2.30)
 Baneakselerasjon: $a_t = dv/dt$
 Uniform sirkelbevegelse: $v = \text{konstant} \Rightarrow a_t = 0$.